

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B2)

(11) 特許番号

特許第6164290号
(P6164290)

(45) 発行日 平成29年7月19日 (2017.7.19)

(24) 登録日 平成29年6月30日 (2017.6.30)

(51) Int.Cl.	F 1
A 6 1 B 17/16 (2006.01)	A 6 1 B 17/16
A 6 1 B 17/29 (2006.01)	A 6 1 B 17/29
A 6 1 B 17/94 (2006.01)	A 6 1 B 17/94

請求項の数 8 (全 12 頁)

(21) 出願番号	特願2015-509323 (P2015-509323)	(73) 特許権者	512111500
(86) (22) 出願日	平成25年4月18日 (2013.4.18)		ジョイマックス ゲーエムベーハー
(65) 公表番号	特表2015-519109 (P2015-519109A)		ドイツ国 7 6 2 2 7 カールスルーエ,
(43) 公表日	平成27年7月9日 (2015.7.9)		ラウムファブリック 6 1, アマリエンバ
(86) 国際出願番号	PCT/EP2013/001151		ッドシュトラッセ 4 1
(87) 国際公開番号	W02013/164067	(74) 代理人	100091683
(87) 国際公開日	平成25年11月7日 (2013.11.7)		弁理士 ▲吉▼川 俊雄
審査請求日	平成28年4月6日 (2016.4.6)	(74) 代理人	100179316
(31) 優先権主張番号	102012008970.8		弁理士 市川 寛奈
(32) 優先日	平成24年5月3日 (2012.5.3)	(72) 発明者	リース, ウルフギヤング
(33) 優先権主張国	ドイツ (DE)		ドイツ国 7 6 3 5 1 リンケンハイム,
		(72) 発明者	クライセマン, アヒム
			ドイツ国 7 6 1 8 5 カールスルーエ,
			トリスタンストラッセ 6
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 外科用工具装置

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

作業チャンネル (2 . 1) を有する内視鏡 (2)、案内部分 (3)、案内カニューレ (4)、および、工具部分 (5) を備える外科用工具装置 (1) であって、

前記内視鏡 (2) の作業チャンネル (2 . 1) 内には案内部分 (3) のデフレクタパイプ (3 . 1) が配置され、

前記案内カニューレ (4) が、前記デフレクタパイプ (3 . 1) 内にスライド可能に装着され、

前記工具部分 (5) は、遠位端部に回転工具 (5 . 3) を備える工具軸 (5 . 1) を有し、前記工具部分 (5) は前記案内カニューレ (4) 内へと挿入され、

前記案内カニューレ (4) は、前記工具部分 (5) と共に前記案内部分 (3) 内に収容可能であり、

前記案内部分 (3) の遠位端部と、前記工具部分 (5) の遠位端部とが同時に遠位作業領域に向かって移動するように、前記案内部分 (3) と前記工具部分 (5) とが前記作業チャンネル (2 . 1) 内をスライド可能に配置されており、

周回溝 (2 . 7) が前記内視鏡 (2) の近位端部の外周に設けられており、

前記周回溝 (2 . 7) に係合するよう構成されたノーズ (3 . 13) が前記案内部分 (3) に可動に支承されており、

前記ノーズ (3 . 13) は、シーソー形のレバー (3 . 7) の遠位端部に形成されており、

10

20

前記案内カニューレ(4)はその近位端部に移行部分(4.2)を有し、
前記周回溝(2.7)と前記ノーズ(3.13)とが一致する軸方向位置に達するまで
前記デフレクタパイプ(3.1)を前記内視鏡(2)に押し込むとき、前記レバー(3.7)の近位ノーズ(3.7a)が前記移行部分(4.2)の周面によって半径方向に持ち上げられる、または外側に向かって押圧されることによって、前記ノーズ(3.13)が前記周回溝(2.7)に係合することにより、前記案内部分(3)が前記内視鏡(2)に対して軸方向に強固に固定される、ことを特徴とする装置。

【請求項2】

前記案内カニューレ(4)と前記工具部分(5)とは軸方向に固定であるが、互いに相対的に回転可能に相互に接続されている、ことを特徴とする請求項1に記載の装置。

10

【請求項3】

前記案内部分(3)と前記案内カニューレ(4)は、互いに回転不能に接続可能である、ことを特徴とする請求項1または2に記載の装置。

【請求項4】

前記案内カニューレ(4)は近位に軸平行の外側溝(4.4)を有し、前記案内部分(3)は、近位の接続部分内に、軸平行に配列されたピン(3.10)を前記溝(4.4)と共同作用するために有する、ことを特徴とする請求項2または3に記載の装置。

【請求項5】

前記案内部分(3)の前記デフレクタパイプ(3.1)が、前記レバー(3.7)及び前記レバー(3.7)のレバーホルダである円筒状外套(3.6)に対して相対的に、パネ(3.11)の作用に抗して軸方向に可動である、ことを特徴とする請求項1から4のいずれか1項に記載の装置。

20

【請求項6】

前記工具部分(5)は、回転駆動部の駆動軸と連結可能である、ことを特徴とする請求項1から5のいずれか1項に記載の装置。

【請求項7】

前記案内部分は、その遠位端部においてその軸(X)に対して側方に湾曲された案内区間を具備するデフレクタとして構成されている、ことを特徴とする請求項1から6のいずれか1項に記載の装置。

【請求項8】

30

前記案内カニューレ(4)も前記工具部分(5)も、それらの遠位端部領域においてフレキシブルに構成されている、ことを特徴とする請求項7に記載の装置。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、内視鏡を備える外科用工具装置に関するものであり、前記内視鏡の作業チャネルを通して、案内部分と該案内部分内に案内された工具部分の遠位端部とが遠位作業領域に向かってスライド可能であり、前記工具部分は、回転工具を備える工具軸を有する。

【背景技術】

【0002】

40

この種の外科用工具装置は、組織、とりわけ脊椎領域のような骨組織において、たとえばそこで神経に当たる組織、椎間板組織をも除去する作業に、しかしまた2つの椎骨を固定するような安定化のための前提条件を遂行する作業に用いられる。使用される工具は、たとえばドリルまたはフライスのような回転駆動工具である。取り込みは、微少侵襲性かつ内視鏡的に行われる。工具装置を微少侵襲性かつ内視鏡的に作業個所に導入すること、すなわちこの作業個所が導入チャネルと、または工具装置の軸とも、この経路上で脆弱な器官、血管または神経が脅かされるにしても、一列に並ぶように導入することは、しばしば非常に困難であるか、または不可能である。したがって、作業チャネルの端部にある作業個所が作業チャネルの並びの外となり、これにより工具軸もこれに対してオフセットされるように作業チャネルを選択することが望まれ、または必要でもある。

50

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0003】

したがって本発明の基礎とする課題は、組織、とりわけ骨組織の処理を工具の軸ないし導入チャネルの並びの外で行うことができる、回転駆動工具を具備する外科用工具装置を創成することである。その際に、オフセットが1つの方向で可能であるだけでなく、配向によって工具装置の軸の全周囲に亘り可能であるというフレキシビリティが存在すべきである。

【課題を解決するための手段】

【0004】

本発明によれば前記課題は、上位概念記載の工具装置において、案内部分が内視鏡と軸方向に強固に接続可能であることによって解決される。

【0005】

したがって案内部分は、導入および取り出しのために、とりわけ作業配置位置において内視鏡と強固に接続可能であり、しかし再び解離することができる。ここで好ましい形態では、周回溝が内視鏡の近位端部に設けられており、かつ、この周回溝に係合するよう構成され、可動に支承されたノーズが案内部分に設けられており、このノーズはシーソー形のレバーの遠位端部に形成されており、および/または内視鏡の周回溝と案内部分のノーズとが軸方向に一致して配置されるときに、案内カニューレの移行部分の作用の下で、前記ノーズは、内視鏡とデフレクタを軸方向に固定するために前記周回溝への押し込みが可能である。本発明により、一方では確実な、他方では容易に製造可能であり、かつ容易に脱着可能な - オキシド - 結合が、内視鏡と、少なくとも案内部分および工具部分からの作業機器軸との間で形成される。この場合、工具部分の工具ヘッドが、この工具ヘッドをさしあたり完全に包囲する案内部分の外套領域から遠位方向に引き出されていると、内視鏡と案内部分との確実な接続が存在することが特に保証され、この接続は、工具ヘッドが案内部分の周囲の外套に引き込まれると、簡単に解離することができる。

【0006】

工具装置がデフレクタと回転駆動される工具部分とを具備し、前記デフレクタがその遠位端部領域には側方に湾曲した案内面を有し、前記工具部分が同様にその遠位端部領域においては、本来の工具または工具ヘッドの近位方向に直前でフレキシブルに構成されている工具装置の本発明による改善形態によって、デフレクタを通して挿入される際に、工具部分がそのフレキシブルな端部領域において前記案内面によって片側に湾曲され、これにより工具ヘッドは、デフレクタおよび工具部分の軸の並びから外されるようになる。これによって、軸に対してオフセットされた所望の得ようとする作業が可能となり、ないし軸の並びの外で作業することが可能になる。

【0007】

ここで改善形態では、工具部分は、その遠位端部領域において工具の直ぐ近位に螺旋体を有する。

【0008】

好ましい形態では、工具部分を収容する案内カニューレを設けることができ、この案内カニューレは工具部分と共に案内部分内に収容されている。

【0009】

案内部分が湾曲したデフレクタとして構成されている場合のように、工具部分の案内部分と案内カニューレとを互いに、適切に固定された周囲側の配向にもたらしることが望まれる場合、またはそれが必要な場合、好ましい形態では、案内カニューレは近位側に軸平行の外側溝を有し、案内部分は近位側の接続部分内に、軸平行に配列されたピンを溝との共同作用のために有する。ここではとりわけ、案内部分のパイプが、その連結部分に向かって相対的に、バネの作用に抗して軸方向に可動である。

【0010】

本発明のさらなる好ましい形態では、案内カニューレと工具部分とが軸方向に固定であ

10

20

30

40

50

るが、しかし互いに相対的に回転可能に接続されており、および／または工具部分は、回転駆動部の駆動軸と連結可能である。

【 0 0 1 1 】

既に述べたように、案内部分を、その遠位端部においてその軸に対して側方に湾曲された案内区間を備えるデフレクタとして構成することができる。改善形態では、案内カニューレも工具部分も、それらの遠位端部領域においてフレキシブルに構成されている。

【 0 0 1 2 】

案内カニューレの好ましくは遠位端部領域には、周囲の一部分にだけ亘って伸張するスリットが設けられており、スリットはとりわけ 2 0 0 ° から 3 0 0 ° に亘って伸張している。これにより簡単に、案内カニューレのフレキシビリティがその端部領域において同様

10

【 0 0 1 3 】

とりわけ案内カニューレの前記具体的形態においてそのフレキシビリティは等方性ではなく、その端部領域は好ましくはスリットの存在する方向に向かって（またはそれに対向する方向にも向かって）可撓性であるから、デフレクタと案内カニューレとを上記のように、周囲で固定された配向に互いにもたすことが必要である。すなわちとりわけ、スリットが、デフレクタの案内面に対向するカニューレの側に配置されるようにすることが必要である。

【 0 0 1 4 】

全体として本発明により、執刀医が簡単かつ確実に必要な作業、とりわけ脊椎のような骨物質の切除去作業または脊髄領域での組織除去を行うことのできる外科用工具装置が提供される。

20

【 0 0 1 5 】

本発明のさらなる利点および特徴は、請求項および本発明の実施例が図面に基づき詳細に説明された以下の記述から明らかである。

【図面の簡単な説明】

【 0 0 1 6 】

【図 1】本発明の工具ユニットの好ましい実施形態の、図 2 の A - A による縦断面図である。

【図 2】図 1 の本発明による装置を、矢印 I I の方向で見た平面図である。

30

【図 3】本発明による工具ユニットのデフレクタの形態にある案内部分の側面図である。

【図 4】近位接続部分が縦断面で表されたデフレクタを示す図である。

【図 5】図 3 , 4 のデフレクタの展開図である。

【図 6】本発明による工具ユニットのシャフトと工具を具備する工具部分、および案内カニューレを並置して示す図である。

【図 7】案内カニューレの側面を拡大し、部分的に切り開いて示す図である。

【図 8】本発明による工具ユニットの縦断面図であり、図 1 と共に本発明の工具を使用するための準備順序で示してある。

【図 9】本発明による工具ユニットの縦断面図であり、図 1 と共に本発明の工具を使用するための準備順序で示してある。

40

【図 1 0】本発明による工具ユニットの縦断面図であり、図 1 と共に本発明の工具を使用するための準備順序で示してある。

【図 1 1】本発明による工具ユニットの縦断面図であり、図 1 と共に本発明の工具を使用するための準備順序で示してある。

【発明を実施するための形態】

【 0 0 1 7 】

本発明による外科用工具装置 1 は、図示の実施形態では、内視鏡 2、デフレクタ 3 の形態の案内部分 3、案内カニューレ 4 および工具部分 5 を有する。

【 0 0 1 8 】

内視鏡 2 は伸張した作業チャネル 2 . 1 を有し、この作業チャネルは、これと面一の近

50

位開口部 2 . 2 を工具の導入のために備える。さらに内視鏡 2 は、ここに詳細には図示しないが、角度の付された照明インレット 2 . 3 と、これに対して平行に延在する観察アウトレット 2 . 4 とを有し、これらは相応の光透明チャネルと接続している。ここで前者には照明ユニットを、後者には観察ユニット、たとえばカメラを接続することができ、このカメラを介して画面を接続することができる。最後に洗浄インレットと洗浄アウトレット 2 . 5 , 2 . 6 が設けられており、これらの少なくとも 1 つを作業チャネルに接続することができ、間欠的に洗浄および吸引を行う場合には両方を接続することもできる。通常、内視鏡は、既に述べたように、作業チャネルの他にさらなるチャネルを、たとえば光学的伝送および / または洗浄のために有する。これらは図面には分かりやすくするため詳細に図示されていない。なぜならこれらは本発明の対象にとって個別には重要でないからである。

10

【 0 0 1 9 】

内視鏡 2 の作業チャネル 2 . 1 内には、案内部分 3 のデフレクタパイプ 3 . 1 が配置されている。デフレクタパイプ 3 . 1 は遠位開口部 3 . 2 を有する。デフレクタパイプ 3 . 1 は、遠位開口部から突き出ている、デフレクタパイプ 3 . 1 ないし案内部分 3 の軸 X に対して軽く湾曲した片側の案内区間 3 . 3 を有し、この案内区間は実質的に軸方向の伸長部を備える。この案内区間は、デフレクタパイプ 3 . 1 の壁側から側方に弓状に次のような半径方向位置にまで達している。すなわちこの半径方向位置は、案内区間 3 . 3 の出口側に直径方向で対向するデフレクタパイプ 3 . 1 の側内にあり、かつこの側とほぼ面一である。ここでこの区間 3 . 3 はスプーン状に構成されている。

20

【 0 0 2 0 】

案内パイプ 3 の接続部分 3 . 5 は、円筒状外套 3 . 6 を有し、この円筒状外套はシーソー形のレバー 3 . 7 に対するレバーホルダとして機能する。このレバーによってデフレクタ 3 を内視鏡 2 にしっかり固定することができる。円筒状外套 3 . 6 の遠位端部には、その内側にスリーブ 3 . 8 が、たとえば接着、溶接またはネジ留めによって固定されている。このスリーブは外套 3 . 6 とワンピースに作製することもできる。

【 0 0 2 1 】

デフレクタパイプ 3 . 1 は、スリーブ 3 . 8 を通して滑らかに貫通案内され、一方の側でリングディスク 3 . 9 に強固に結合されている。リングディスク 3 . 9 はさらに、デフレクタパイプ 3 . 1 とは反対の側に、半径方向にオフセットされているが軸 X に対して平行に伸張するピン 3 . 1 0 を有する。このピンの機能については以下にさらに説明する。

30

【 0 0 2 2 】

スリーブ 3 . 8 とリングディスク 3 . 9 との間にはコイルバネ 3 . 1 1 が配置されており、バネ 3 . 1 1 とそれぞれスリーブ 3 . 8 およびリングディスク 3 . 9 との間には、それぞれ 1 つの金属製、好ましくはステンレス製の（下敷き）ディスクが配置されており、その材料はバネ 3 . 1 1 と同じである。

【 0 0 2 3 】

したがってデフレクタパイプ 3 . 1 は、バネ 3 . 1 1 の作用に抗して遠位方向にスライドすることができ、負荷から解放されると、制限された範囲内でバネによって近位方向にスライドされる。

40

【 0 0 2 4 】

案内カニューレ 4 は、一方の側に金属製シャフト 4 . 1 を、他方の側の近位端部に移行部分 4 . 2（図 6）を有する。この移行部分は図 7 に明確に示されている。

【 0 0 2 5 】

シャフト 4 . 1 の遠位端部領域では片側に、平行の半径面内にある複数のスリット 4 . 3 が設けられており、これらのスリットはシャフトの半周以上に亘って、すなわち約 2 0 0 ° から 2 7 0 ° に亘って伸張している。これによりシャフト 4 . 1 の端部領域は、スリットの側に向かって撓むことができる（図 9、1 0）。

【 0 0 2 6 】

デフレクタ 3 の湾曲したスプーン形の端部領域の経過によって規定される方向への撓み

50

を保証しなければならないから、案内カニューレ 4 がデフレクタパイプ 3 . 1 内に正しい配向で装着されることを保証しなければならない。

【 0 0 2 7 】

そのために一方では既に述べたデフレクタ 3 のピン 3 . 1 0 が、他方では案内パイプ 4 の移行部分 4 . 2 に形成された軸平行の長手溝 4 . 4 が用いられる。この長手溝には、シャフト 4 . 1 をデフレクタパイプ 3 . 1 に押し込み、かつ移行部分 4 . 2 を案内部分 3 の外套 3 . 6 に押し込む際にピン 3 . 1 0 が係合し、これにより案内カニューレ 4 のデフレクタ 3 への押し込みは、これによって規定された角度配向でのみ行うことができる。

【 0 0 2 8 】

さらに図 6 は、実質的に固定の工具軸 5 . 1 と、近位連結部分 5 . 2 と、フライスヘッドのような工具 5 . 3 とを備える工具部分 5 を示す。ここでは回転性に使用される他の工具も考えられる。

【 0 0 2 9 】

工具軸 5 . 1 は、その遠位端部領域において同様にフレキシブルに構成されている。すなわち、図には暗示的にのみ示された、とりわけコイルバネの形態の螺旋体 5 . 4 によってフレキシブルに構成されており、このコイルバネでは個々のターンが直接互いに当接する。

【 0 0 3 0 】

本発明の工具ユニットを使用するために、工具部分 5 は工具軸 5 . 1 と共に案内パイプ 4 に押し込まれる。この様子がたとえば図 1 に示されている。その際、本来の工具 5 . 3 は案内パイプ 4 のシャフト 4 . 1 の遠位端部を遠位方向に突き出る。すなわちシャフト 4 . 1 から突出する。工具部分 5 と案内パイプ 4 は軸方向に、しかし回動不能に互いに接続されており、場合により半径方向ピン（図示せず）によって直接接続される。この半径方向ピンは、連結部分 5 . 2 の遠位端部にあるリング溝に突入する移行部分 4 . 2 を介して固定されている。この位置で工具部分 5 と案内パイプ 4 は互いに軸方向には固定されるが、部分 4 . 2、5 . 2 の近位領域内で互いに相対的に回転可能に連結される。この連結は、とりわけ回転駆動部を有するハンドグリップを介しても行うことができ、ハンドグリップは、図示しないが、ロック接続部によって案内パイプ 4 の接続部分 4 . 2 と軸方向に回動不能に接続されている。一方、工具部分 5 の連結 5 . 2 は回動不能であり、接続部分 4 . 2 の接続を介してハンドグリップと、そしてハンドグリップにある駆動部の工具軸とも軸方向に接続されている。

【 0 0 3 1 】

内視鏡 2 とデフレクタパイプ 3 . 1 とを接続するために、デフレクタパイプが先ず内視鏡 2 に、デフレクタ 3 にあるレバー 3 . 7 のノーズ 3 . 1 3 が、内視鏡の把持部分 2 a にある周回溝 2 . 7 と一致する軸方向位置に達するまで押し込まれる。レバー 3 . 7 の近位ノーズ 3 . 7 a は溝 4 . 4 より幅広である。これにより、レバー 3 . 7 がその近位ノーズ 3 . 7 a と共に移行部分 4 . 2 の上にスライドされると直ちに、レバー 3 . 7 の近位ノーズ 3 . 7 a が、移行部分 4 . 2 の周面によって半径方向に持ち上げられ、または外側に向かって押圧され、これによりレバー 3 . 7 の遠位ノーズ 3 . 1 3 が、内視鏡 2 のグリップ部分 2 . 5 にある溝 2 . 7 に押し込まれる（図 8 から図 9 へ移行）。そして両者はこれにより軸方向に強固に連結される（図 9 ）。

【 0 0 3 2 】

本発明の工具ユニットは好ましくは、脊柱の脊椎での骨物質を切削するような処理に使用される。導入チャネルを最小侵襲性に形成し、内視鏡を対応の骨、とりわけ脊椎にある作業領域まで導入した後、さらに、まずはデフレクタ 3 が、案内パイプ 4 の完全に押し込まれたデフレクタパイプ 3 . 1 と共に、とりわけバネ 3 . 1 1 の負荷無しで押し込まれる。たとえば、図 1 に示した相対位置から、図 8 から分かる部材の相対位置に押し込まれる。

【 0 0 3 3 】

引き続き案内パイプ 4 が、移行部分 4 . 2 がリングディスク 3 . 9 に当接するまで（同

10

20

30

40

50

様にまだバネ 3 . 1 1 を張力下に置かずに) スライドされる。これが図 9 に示されている。このときデフレクタパイプ 3 . 1 は、内視鏡 2 内部のその遠位開口部 2 . 2 までに留まる。

【 0 0 3 4 】

これに対し、案内パイプ 4 はスリット 4 . 3 の設けられたフレキシブルな端部領域をもって、工具部分 5 も螺旋体 5 . 4 によりフレキシブルなその端部領域をもって突き出る。両方のフレキシブルな端部領域は、デフレクタ 3 のスプーン形の案内区間 3 . 3 内で当接し、この案内区間によって片側に湾曲され、案内区間により本来の工具 5 . 3 も湾曲され、さらにこの工具はデフレクタ 3 のスプーン形の案内区間 3 . 3 の先端部 3 . 4 から遠位方向に突き出る。これによって工具 5 . 3 は回転駆動部のスイッチオン後に自由に作動することができ、たとえば脊椎の骨物質内にくり抜きを形成することができる。

10

【 0 0 3 5 】

軸方向の送り運動および工具の軸方向の準備作業は、駆動部のハンドグリップを介して工具部分 5 を案内パイプ 4 と共に、バネ作用に抗してバネ 3 . 1 1 を圧縮しながら遠位方向に、内視鏡 2 に対して相対的に運動すること(図 9 から図 1 0 への移行)により行われる。ここではデフレクタパイプ 3 . 1 もリングディスク 3 . 9 を介して連行される。

【 0 0 3 6 】

作業の終了後、デフレクタとして構成された案内部分 3 は、図 9 から図 8 への移行時に内視鏡 2 から再び解離される。この解離は、案内カニューレの引き出しの際にその移行部分 4 . 2 がレバー 3 . 7 の近位ノーズ 3 . 7 a を再び解放し、これにより遠位ノーズ 3 . 1 3 が内視鏡 2 の周回溝 2 . 7 から再び解離されることによって行われ、これにより内視鏡 2 と案内部分 3 (デフレクタ)を分離することができる。

20

【 0 0 3 7 】

前記の明細書および図面にも示された個々の構成または個々の特長は、他の個々の構成または個々の特長と関連してのみ本発明の実現に対して重要であるだけでなく、それらの文言的関連で説明した他の個々の特徴または個々の構成との必要な関連性がなくても、個別にも重要である。

【 符号の説明 】

【 0 0 3 8 】

- 1 外科用工具装置
- 2 内視鏡
- 2 a 2 の把持部分
- 2 . 1 作業チャネル
- 2 . 2 開口部
- 2 . 3 照明インレット
- 2 . 4 観察アウトレット
- 2 . 5 洗浄インレット
- 2 . 6 洗浄アウトレット
- 2 . 7 周回溝
- 3 案内部分、とりわけデフレクタ
- 3 . 1 3 のパイプ
- 3 . 2 3 . 1 の遠位開口部
- 3 . 3 案内区間
- 3 . 4 先端部
- 3 . 5 接続部分
- 3 . 6 外套
- 3 . 7 レバー
- 3 . 7 a 3 . 7 の近位ノーズ
- 3 . 8 スリーブ
- 3 . 9 リングディスク

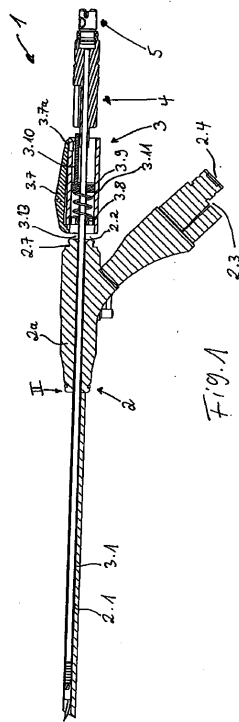
30

40

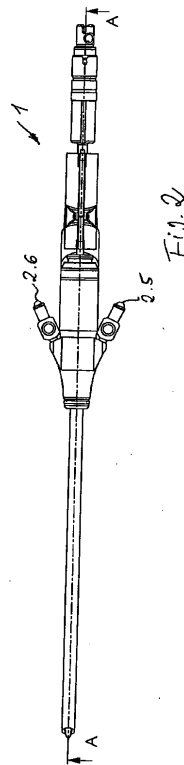
50

- 3 . 1 0 ピン
- 3 . 1 1 パネ
- 3 . 1 3 3 . 7 の遠位ノーズ
- 4 案内カニューレ
- 4 . 1 シャフト
- 4 . 2 移行部分
- 4 . 3 スリット
- 4 . 4 溝
- 5 工具部分
- 5 . 1 工具軸
- 5 . 2 連結部分
- 5 . 3 工具
- 5 . 4 螺旋体
- X 軸

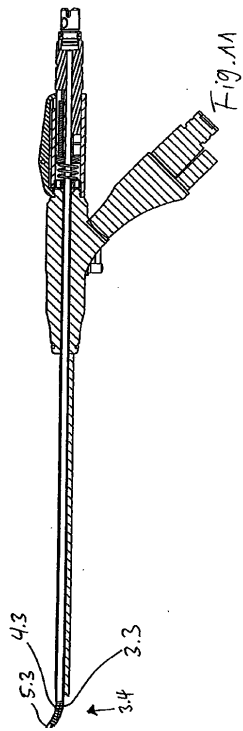
【図 1】



【図 2】



【図 11】



フロントページの続き

審査官 槻木澤 昌司

- (56)参考文献 特開 2 0 1 0 - 0 6 9 0 0 3 (J P , A)
米国特許出願公開第 2 0 1 1 / 0 1 1 2 3 5 9 (U S , A 1)
米国特許第 0 6 1 9 6 9 6 7 (U S , B 1)
独国特許出願公開第 1 9 5 3 3 8 5 6 (D E , A 1)
特表 2 0 1 1 - 5 1 0 7 9 4 (J P , A)
米国特許出願公開第 2 0 0 4 / 0 2 4 4 8 0 6 (U S , A 1)

- (58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)
A 6 1 B 1 7 / 1 6
A 6 1 B 1 7 / 2 9
A 6 1 B 1 7 / 9 4

专利名称(译)	外科用工具装置		
公开(公告)号	JP6164290B2	公开(公告)日	2017-07-19
申请号	JP2015509323	申请日	2013-04-18
[标]申请(专利权)人(译)	乔伊马克斯有限责任公司		
申请(专利权)人(译)	喜悦最大有限公司		
当前申请(专利权)人(译)	喜悦最大有限公司		
[标]发明人	リースウルフギャング クラウセマンアヒム		
发明人	リース,ウルフギャング クラウセマン,アヒム		
IPC分类号	A61B17/16 A61B17/29 A61B17/94		
CPC分类号	A61B1/00128 A61B1/012 A61B1/3135 A61B17/1637 A61B17/1671 A61B17/32002 A61B2017/00261 A61B2017/00331 A61B2017/1602 A61B2217/005 A61B2217/007 A61B17/00234 A61B17/1615		
FI分类号	A61B17/16 A61B17/29 A61B17/94		
优先权	102012008970 2012-05-03 DE		
其他公开文献	JP2015519109A		
外部链接	Espacenet		

摘要(译)

当处理骨组织时，工作位置通常与工具装置的插入路径不对齐。工具装置（1）设置有内窥镜（2），通过其工作通道（2.1），引导部分（3）和在其中引导的工具部分（5）能够以其远端移动到远端工作区域。工具部件（5）具有带有旋转工具（5.3）的工具轴（5.1）。在工具装置中，在任务期间内窥镜和引导部件之间存在安全连接，并且该连接可以在任务开始之前以简单的方式建立，并且还可以以简单的方式再次释放。任务结束后。引导部分（3）能够与内窥镜（2）轴向刚性连接。

(19) 日本国特許庁 (JP)		(12) 特 許 公 報 (B2)	(11) 特許番号 特許第6164290号 (P6164290)
(45) 発行日 平成29年7月19日 (2017. 7. 19)		(24) 登録日 平成29年6月30日 (2017. 6. 30)	
(51) Int. Cl.		F I	
A 6 1 B 17/16 (2006. 01)		A 6 1 B 17/16	
A 6 1 B 17/29 (2006. 01)		A 6 1 B 17/29	
A 6 1 B 17/94 (2006. 01)		A 6 1 B 17/94	
請求項の数 8 (全 12 頁)			
(21) 出願番号 特願2015-509323 (P2015-509323)		(73) 特許権者 S12111500	
(86) (22) 出願日 平成25年4月18日 (2013. 4. 18)		ジョイマックス ゲーエムベーハー	
(65) 公表番号 特表2015-519109 (P2015-519109A)		ドイツ国 7 6 2 2 7 カールスルーエ,	
(43) 公表日 平成27年7月9日 (2015. 7. 9)		ラウムファブリック 6 1, アマリエンバ	
(86) 国際出願番号 PCT/JP2013/001151		ッドシュトラッセ 4 1	
(87) 国際公開番号 WO2013/164067		(74) 代理人 100091683	
(87) 国際公開日 平成25年11月7日 (2013. 11. 7)		弁理士 ▲吉▼川 俊雄	
審査請求日 平成28年4月6日 (2016. 4. 6)		(74) 代理人 100179316	
(31) 優先権主張番号 102012008970. 8		弁理士 市川 寛奈	
(32) 優先日 平成24年5月3日 (2012. 5. 3)		(72) 発明者 リース, ウルフギャング	
(33) 優先権主張国 ドイツ (DE)		ドイツ国 7 6 3 5 1 リンケンハイム,	
		カイセルストラーセ 2 5	
		(72) 発明者 クラウセマン, アヒム	
		ドイツ国 7 6 1 8 5 カールスルーエ,	
		トリスタンストラーセ 6	
		最終頁に続く	
(54) 【発明の名称】 外科用工具装置			